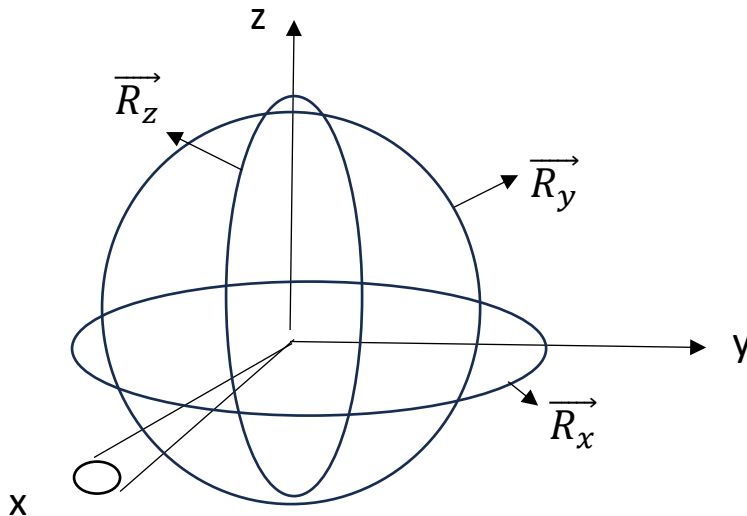


## MÉS APUNTS SOBRE TEORIA DE GRUPS DE SIMETRIA:

Definició de caràcter:  $\chi = \sum_{i=1}^n a_{ii}$  és a dir suma de valors pròpis de les matrius  $B_i$  o  $\Gamma_{3N}$



3 eixos, sabent que la  $\chi$  d'un bloc:

$B_1, B_2, \dots, B_n \rightarrow$  respecte al 1<sup>er</sup> eix de simetria

$B'_1, B'_2, \dots, B'_n \rightarrow$  respecte al 2<sup>on</sup> eix de simetria

$B''_1, B''_2, \dots, B''_n \rightarrow$  respecte al 3<sup>er</sup> eix de simetria

on també pot ser que els eixos estiguin acoblats

$\Gamma_{3N}$  és la representació global de la molècula suma de les representacions irreduïbles de translació, rotació i vibració respectivament no mesclades (sempre aplicat a un àtom).

$3N = 3\text{trans} + e \text{ rot} + 3N - 6$  vibració.

Tot sota la operació d'un element de simetria: per exemple, el grup  $C_{2v}$  (al que correspon la molècula  $\text{SO}_2$ ) se li atribueixen els següents elements:  $C_{2z}, \sigma_{xz}, \sigma_{yz}$  a més del fixe "E" o element identitat.

Cal saber que  $\chi$  per un àtom se multiplica pel n<sup>o</sup> àtoms que no es desplacen i així obtenir  $\Gamma_{3N}$ .

El caràcter de cada Bloc és  $\chi$  (el contingut del qual és una  $\sum$  de caràcters de representacions irreduïbles) provinents de l'aplicació de bases de representació a un àtom.  $\chi$ = suma de diagonals o vectors propis del Bloc irreduïble.

Exemple de bases de representació:  $\vec{R}_x, \vec{T}_y \dots$

Operar elements de simetria entre elles dóna com a resultat altres operacions de simetria que pertanyen al mateix "grup"!!.

Quan a "g",  $g = \sum_R [\chi_i(R)]^2$  diré que s'eleva al quadrat per a eliminar el signe negatiu; les bases de representació  $\vec{R}_x, \vec{T}_y \dots$  de les que obtenim matrius de transformació per a cada operació de simetria sobre 1 àtom, poden actuar monodimensionalment i bidimensionalment.

De qualsevol caràcter  $\chi_i$ , "i" és la base de representació.

Tornant a "g", cada base de representació "singular" (no bidimensional) tenen com a màxim  $[\chi_i(R)]^2 = 1$ . En canvi, si per exemple "i" =  $\vec{T}_x, \vec{T}_y$  (bidimensional) podem trobar-nos amb  $[\chi_i(R)]^2 = 2$ .

Talment com en espais vectorials, tenim la propietat de la ortogonalitat:  $\sum_R \chi_i(R) \chi_j(R) = 0$  si  $i \neq j$

També pot ser que en  $g = [\chi_i(R)]^2$ , el quadrat impliqui la combinació de 2 elements de simetria, lo que faria que la suma dels caràcters de les representacions irreduïbles de "i" aplicades a 1 àtom no doni mai zero; però atenció! sabent que només podem combinar 2 vegades el mateix R...

La fórmula, en el cas de  $C_{2v}$ :

$$g = [\chi_{\vec{T}_x}(E)]^2 + [\chi_{\vec{T}_x}(C_{2z})]^2 + [\chi_{\vec{T}_x}(\sigma_{xz})]^2 + [\chi_{\vec{T}_x}(\sigma_{yz})]^2$$

$g$  = nº elements del grup puntual multiplicats cada un per el seu caràcter

en canvi, en la molécula NH<sub>3</sub>, que pertany al grup C<sub>3v</sub>, tenim els següents elements de simetria: E, C<sub>3</sub><sup>1</sup>, C<sub>3</sub><sup>2</sup>, σ<sub>1</sub>, σ<sub>2</sub>, σ<sub>3</sub> .

aleshores, "i", valorat només en translació són:  $\vec{T}_z, \vec{T}_x + \vec{T}_y$  on  $\vec{T}_z$  és monodimensional i la combinació " $\vec{T}_x + \vec{T}_y$ " és bidimensional.

$$g = [\chi_{\vec{T}_x + \vec{T}_y}(E)]^2 + [\chi_{\vec{T}_x + \vec{T}_y}(C_3^1)]^2 + [\chi_{\vec{T}_x + \vec{T}_y}(C_3^2)]^2 +$$

$$[\chi_{\vec{T}_x + \vec{T}_y}(\sigma_1)]^2 + [\chi_{\vec{T}_x + \vec{T}_y}(\sigma_2)]^2 + [\chi_{\vec{T}_x + \vec{T}_y}(\sigma_3)]^2$$

$$g = \sum_R [\chi_{\vec{T}_z}(R)]^2$$

on R ≡ elements de simetria aplicats.

$$g = \sum_R [\chi_{\vec{R}_z}(R)]^2$$

$$g = \sum_R [\chi_{\vec{R}_x + \vec{R}_y}(R)]^2$$

a més dels 3N-6 modus vibracionals

vegeu també que les rotacions  $\vec{R}_x$  i  $\vec{R}_y$  van lligades també; aleshores també són bidimensionals.